

## Metoda jednakog impulsnog odziva

Digitalna Obradba Signala

LS&S - FER

## Metoda jednakog impulsnog odziva

♦ metoda projektiranja IIR filtra transformacijom prijenosne funkcije prototipnog analognog filtra.

♦ osnovna ideja: naći IIR prijenosnu funkciju čiji je impulsni odziv jednak jednoliko otipkanom impulsnom odzivu prototipnog analognog filtra.

## Metoda jednakog impulsnog odziva

Neka je  $H_a(s)$  prijenosna funkcija kauzalnog i stabilnog analognog filtra. Njegov impulsni odziv je dan inverznom Laplace-ovom transformacijom

$$h_a(t) = \mathcal{Z}^{-1}\{H_a(s)\}$$

Impulsni odziv digitalnog filtra je jednoliko otipkana verzija impulsnog odziva analognog filtra, tj.

$$g[n] = h_a(nT)$$

## Metoda jednakog impulsnog odziva

postupak uzimanja uzoraka ili otipkavanja kontinuiranog signala možemo matematički modelirati kao pridruživanje funkciji  $h_a(t)$  niza impulsa, čiji intenzitet je proporcionalan trenutnim vrijednostima kontinuiranog signala

$$h_{as}(t) = S_T\{h_a(t)\}$$

odnosno

$$h_{as}(t) = h_a(t) \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta(t - nT) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} h_a(nT) \delta(t - nT)$$

4

## Metoda jednakog impulsnog odziva

Periodičan niz  $\delta_T$  nastao ponavljanjem delta funkcije svakih  $T$ , kao svaka periodična funkcija se daje predstaviti Fourierovim redom, gdje su Fourierovi koeficijenti dani s:

$$c_k = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \delta(t) e^{-j \frac{2\pi k}{T} t} dt = \frac{1}{T}$$

$$\text{slijedi: } \delta_T(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k e^{j \frac{2\pi k}{T} t} = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} e^{j \frac{2\pi k}{T} t}$$

$$\text{pa je: } h_{as}(t) = h_a(t) \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} e^{j \frac{2\pi k}{T} t} = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} h_a(t) e^{j \frac{2\pi k}{T} t}$$

5

## Metoda jednakog impulsnog odziva

Laplaceova transformacija signla  $h_{as}(t)$  dana je s:

$$H_{as}(s) = \int_{-\infty}^{\infty} h_{as}(t) e^{-st} dt = \int_{-\infty}^{\infty} h_a(t) \left( \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} e^{j \frac{2\pi k}{T} t} \right) e^{-st} dt =$$

zamjenom redoslijeda sumacije i integracije dobivamo:

$$H_{as}(s) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} h_a(t) e^{-(s - j \frac{2\pi k}{T})t} dt}_{H_a(s - j \frac{2\pi k}{T})}$$

konačno

$$H_{as}(s) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} H_a(s - j \frac{2\pi k}{T})$$

6

## Metoda jednakog impulsnog odziva

Laplaceovu transformaciju signla  $h_{as}(t)$  možemo izraziti i ovako:

$$H_{as}(s) = \int_{-\infty}^{\infty} h_{as}(t) e^{-st} dt = \int_{-\infty}^{\infty} \left( \sum_{n=-\infty}^{\infty} h_a(nT) \delta(t - nT) \right) e^{-st} dt$$

zamjenom redoslijeda sumacije i integracije dobivamo:

$$H_{as}(s) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h_a(nT) \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - nT) e^{-st} dt = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h_a(nT) e^{-snT}$$

7

## Metoda jednakog impulsnog odziva

slijedi

$$H_{as}(s) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \underbrace{h_a(nT)}_{g[n]} \left( \underbrace{e^{sT}}_z \right)^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} g[n] z^{-n} = G(z) \Big|_{z=e^{sT}}$$

konačno

$$G(z) \Big|_{z=e^{sT}} = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} H_a(s - j \frac{2\pi k}{T})$$

8

## Metoda jednakog impulsnog odziva

Tada vrijedi

$$G(z) = \mathcal{Z}\{g[n]\} = \mathcal{Z}\{h_a(nT)\} = \frac{1}{T} \cdot \sum_{k=-\infty}^{\infty} H_a \left( s - j \frac{2\pi k}{T} \right) \Big|_{s=\frac{1}{T} \ln z}$$

Frekvencijsku karakteristiku dobijemo uvrštavanjem  $z=e^{j\omega}$ :

$$G(e^{j\omega}) = \frac{1}{T} \cdot \sum_{k=-\infty}^{\infty} H_a \left( j \frac{\omega}{T} - j \frac{2\pi k}{T} \right)$$

9

## Metoda jednakog impulsnog odziva

Pogledajmo transformaciju  $z = e^{sT}$  koja preslikava  $s$  ravninu u  $z$  ravninu.

Za  $s = \sigma_0 + j\Omega_0$  vrijedi  $z = r \cdot e^{j\omega} = e^{\sigma_0 T} \cdot e^{j\Omega_0 T}$

odnosno  $|z| = r = e^{\sigma_0 T}$

iz ovoga slijedi

imaginarna os u  $s$  ravnini ( $\sigma_0=0$ )  $\rightarrow$  jedinična kružnica u  $z$  ravnini ( $|z|=1$ )

lijeva  $s$  poluravnina ( $\sigma_0 < 0$ )  $\rightarrow$  unutrašnjost jedinične kružnice u  $z$  ravnini ( $|z| < 1$ )

desna  $s$  poluravnina ( $\sigma_0 > 0$ )  $\rightarrow$  izvan jedinične kružnice u  $z$  ravnini ( $|z| > 1$ )

10

## Metoda jednakog impulsnog odziva

zaključak: transformacijom

$$z = e^{sT}$$

polovi stabilnog analognog filtra se preslikavaju u unutrašnjost jedinične kružnice u  $z$  ravnini

11

## Metoda jednakog impulsnog odziva

transformacija  $z = e^{sT}$  preslikava sve točke u  $s$  ravnini dane s

$$s = \sigma_0 + j\Omega_0 + j\frac{2\pi k}{T}$$

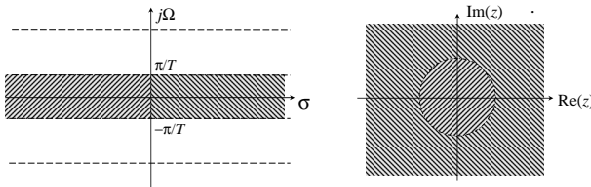
u jednu točku u  $z$  ravnini

$$z = e^{\sigma_0 T} \cdot e^{j\Omega_0 T}$$

12

## Metoda jednakog impulsnog odziva

dakle, horizontalni odsječak  $-\pi/T \leq \Omega \leq \pi/T$  u  $s$  ravnini se preslikava u cijelu  $z$  ravninu

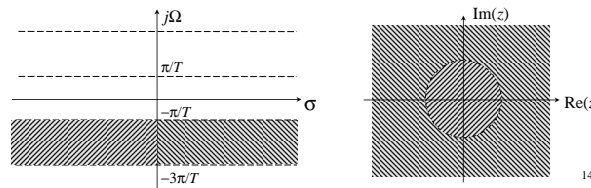


13

## Metoda jednakog impulsnog odziva

isto tako horizontalni odsječak  $-3\pi/T \leq \Omega \leq -\pi/T$  u  $s$  ravnini se preslikava u cijelu  $z$  ravninu

svaki horizontalni odsječak  $(2k-1)\pi/T \leq \Omega \leq (2k+1)\pi/T$  u  $s$  ravnini se preslikava u cijelu  $z$  ravninu



14

## Metoda jednakog impulsnog odziva

dakle, transformacija

$$z = e^{sT}$$

je višestruko preslikavanje iz  $s$  ravnine u cijelu  $z$  ravninu

15

## Utjecaj preslikavanja $s=(1/T)\ln z$ na frekvijsku karakteristiku

$$G(e^{j\omega}) = \frac{1}{T} \cdot \sum_{l=-\infty}^{\infty} H_a\left(j\frac{\omega}{T} + j\frac{2\pi l}{T}\right)$$

Frekvijska karakteristika digitalnog filtra je suma posmaknutih kopija frekvijske karakteristike analognog filtra.

Ako je frekvijska karakteristika analognog filtra frekvijski ograničena, tj. ako je

$$H_a(j\Omega) = 0 \quad \text{za} \quad |\Omega| \geq \frac{\pi}{T}$$

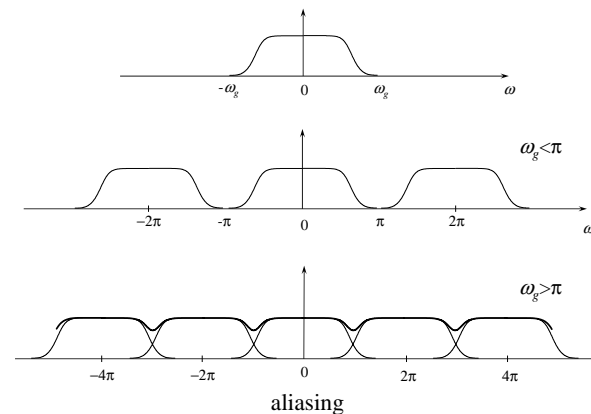
tada vrijedi

$$G(e^{j\omega}) = \frac{1}{T} \cdot H_a\left(j\frac{\omega}{T}\right) \quad \text{za} \quad |\omega| \leq \pi$$

i nema aliasinga.

Ako gornji uvjet nije ispunjen, doći će do preklapanja spektara, odnosno aliasinga.

16



17

## Metoda jednakog impulsnog odziva

◆ Ne postoji analogni filter čija je prijenosna karakteristika frekvijski ograničena.

◆ U praksi, ako je  $|H_a(j\Omega)| \leq 0,01 H_{\max}$  za  $\Omega \geq \pi/T$ , gdje je  $H_{\max} = \max(|H_a(j\Omega)|)$  u intervalu  $0 \leq \Omega \leq \pi/T$ , može se smatrati da je prijenosna karakteristika “dovoljno” ograničena.

18

## Metoda jednakog impulsnog odziva

- Metoda jednakog impulsnog odziva nije pogodna za projektiranje filtra ako prototipni analogni filter nema frekvenzijski ograničenu prijenosnu karakteristiku, kao što je npr. slučaj s visokopropusnim analognim filtrom.

- Ako želimo projektirati digitalni filter čija frekvenzijska karakteristika odgovara frekvenzijskoj karakteristici analognog filtra do frekvencije  $\Omega = \pi/T$ , potrebno je odabrati tzv. "guard filter"  $H_g(s)$  takav da je produkt  $H_a(s)H_g(s)$  frekvenzijski ograničen i da vrijedi

$$|H_a(j\Omega) \cdot H_g(j\Omega)| \approx |H_a(j\Omega)| \quad \text{za} \quad \Omega < \pi/T$$

$$|H_a(j\Omega) \cdot H_g(j\Omega)| \approx 0 \quad \text{za} \quad \Omega \geq \pi/T$$

19

## Projektiranje digitalnog filtra metodom jednakog impulsnog odziva

Ako je prijenosna funkcija prototipnog analognog filtra racionalna funkcija

$$H_a(s) = \frac{B(s)}{A(s)}$$

$H_a(s)$  se može napisati u obliku sume parcijalnih razlomaka

$$H_a(s) = \sum_{i=1}^N \frac{K_i}{s + s_i}$$

Impulzni odziv filtra se dobije inverznom Laplace-ovom transformacijom

$$h_a(t) = \sum_{i=1}^N K_i e^{-s_i t}$$

20

## Projektiranje ...

Impulzni odziv digitalnog filtra dobijemo otipkavanjem impulsnog odziva analognog filtra svakih  $T$ :

$$g(n) = \sum_{i=1}^N K_i e^{-s_i n T} = \sum_{i=1}^N K_i (e^{-s_i T})^n$$

$z$  transformacija impulsnog odziva je

$$G(z) = Z(g(n)) = \sum_{n=0}^{\infty} \left[ \sum_{i=1}^N K_i (e^{-s_i T})^n \right] \cdot z^{-n} = \sum_{i=1}^N \frac{K_i z}{z - e^{-s_i T}}$$

Dobili smo racionalnu funkciju po  $z$ , i to je prijenosna funkcija digitalnog filtra.

21

## Projektiranje ...

Gornje jednadžbe vrijede ako prijenosna funkcija analognog filtra ima jednostruke polove. U slučaju dvostrukih polova, tj. ako se pri rastavu prijenosne funkcije analognog filtra na parcijalne razlomke pojavi član oblika

$$\frac{K_i}{(s + s_i)^2}$$

odgovarajući član u prijenosnoj funkciji digitalnog filtra ima oblik

$$\frac{K_i \cdot T \cdot e^{-s_i T} \cdot z}{(z - e^{-s_i T})^2}$$

22

## Projektiranje ...

U slučaju pola  $(n+1)$ -og reda, tj. parcijalnog razlomka oblika

$$\frac{K_i}{(s + s_i)^{n+1}}$$

odgovarajući član prijenosne funkcije digitalnog filtra je

$$K_i \cdot \frac{T^n \cdot (-z)^n}{n!} \cdot \frac{d^n}{dz^n} \left( \frac{z}{z - e^{-s_i T}} \right)$$

23

## Projektiranje ...

Za slučaj analognog filtra s kompleksnim parom polova  $s_{h,2} = -\beta \pm j\lambda$  vrijedi:

- ako je analogna prijenosna funkcija

$$H_a(s) = \frac{\lambda}{(s + \beta)^2 + \lambda^2}$$

digitalna prijenosna funkcija dobivena metodom jednakog impulsnog odziva je

$$G(z) = \frac{z \cdot e^{-\beta T} \cdot \sin \lambda T}{z^2 - 2 \cdot z \cdot e^{-\beta T} \cdot \cos \lambda T + e^{-2\beta T}}$$

24

## Projektiranje ...

- ako je analogna prijenosna funkcija

$$H_a(s) = \frac{s + \beta}{(s + \beta)^2 + \lambda^2}$$

odgovarajuća digitalna prijenosna funkcija je

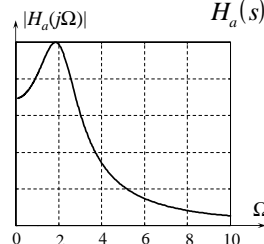
$$G(z) = \frac{z^2 - z \cdot e^{-\beta T} \cdot \cos \lambda T}{z^2 - 2 \cdot z \cdot e^{-\beta T} \cdot \cos \lambda T + e^{-2\beta T}}$$

25

## Primjer - projektiranje

Neka je prijenosna funkcija analognog filtra dana s

$$H_a(s) = \frac{16 \cdot (s + 2)}{(s + 3) \cdot (s^2 + 2s + 5)}$$



Amplitudno-frekvencijska karakteristika analognog filtra  $|H_a(j\Omega)|$

26

## Primjer - projektiranje ...

Rastavom na parcijalne razlomke dobijemo

$$H_a(s) = -\frac{2}{s+3} + \frac{2s+14}{s^2+2s+5} = -\frac{2}{s+3} + \frac{2s+14}{(s+1)^2+2^2}$$

$$H_a(s) = -\frac{2}{s+3} + 2 \cdot \frac{s+1}{(s+1)^2+2^2} + 6 \cdot \frac{2}{(s+1)^2+2^2}$$

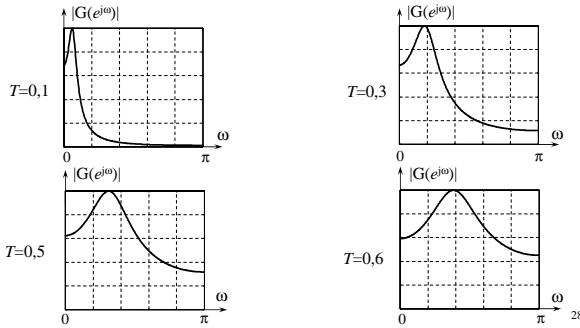
Koristeći dane formule dobijemo prijenosnu funkciju digitalnog filtra

$$G(z) = \frac{-2z}{z - e^{-3T}} + \frac{2z^2 + z \cdot e^{-T} \cdot (6 \cdot \sin 2T - 2 \cdot \cos 2T)}{z^2 - 2 \cdot z \cdot e^{-T} \cdot \cos 2T + e^{-2T}}$$

27

## Primjer - projektiranje ...

Amplitudno-frekvencijske karakteristike digitalnog filtra  $|G(e^{j\omega})|$  za različite frekvencije otipkavanja, odnosno različite  $T$ :



## Projektiranje - sažetak

- Ako je specifikacija filtra dana u digitalnoj domeni, specifikacija prototipnog analognog filtra se dobije frekvencijskom transformacijom  $\Omega = \omega/T$ .
- Projektirati prototipni analogni filter  $H_a(s)$ .
- Rastaviti prijenosnu funkciju analognog filtra na parcijalne razlomke. Tako dobivamo koeficijente  $K_i$  i  $s_i$ .
- Izračunati prijenosnu funkciju digitalnog filtra  $G(z)$ .

29

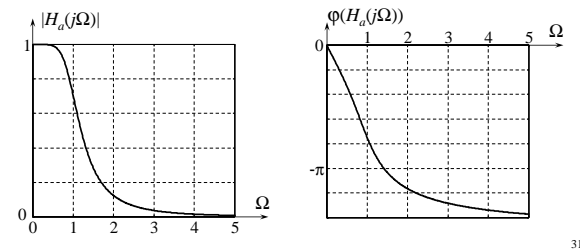
## Svojstva filtra projektiranog metodom jednakog impulsnog odziva

- Broj polova digitalnog filtra jednak je broju polova analognog filtra.
- Digitalni filter je stabilan ako je prototipni analogni filter bio stabilan.
- Frekvencijska karakteristika digitalnog filtra je periodizirana frekvencijska karakteristika analognog filtra.
- Kaskada dva digitalna filtra projektirana metodom jednakog impulsnog odziva nema impulsni odziv jednak impulsnom odzivu kaskade dva analogna prototipa. Drugim riječima, filter mora biti projektiran u jednom koraku.

30

## Primjer 1

Butterworth, niski propust, 3. red  $H_a(s) = \frac{1}{(s+1) \cdot (s^2 + s + 1)}$



31

## Primjer 1 - nastavak

Prijenosna funkcija digitalnog filtra projektiranog metodom jednakog impulsnog odziva je

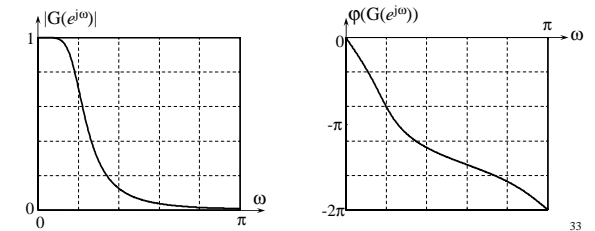
$$G(z) = \frac{z^{-1} \cdot \left[ e^{-T} + e^{-T/2} \cdot \left( -\cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) + \frac{1}{\sqrt{3}} \sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) \right) \right] + z^{-2} \cdot \left[ 1 - \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) + \frac{1}{\sqrt{3}} \sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) \right]}{1 - z^{-1} \cdot \left[ 2e^{-T/2} \cdot \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) + e^{-T} \right] + z^{-2} \cdot \left[ e^{-T} + 2 \cdot e^{-3T/2} \cdot \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) \right] - z^{-3} \cdot e^{-2T}}$$

32

## Primjer 1 - nastavak

Za  $T=\pi/5=0,628$  prijenosna funkcija digitalnog filtra je

$$G(z) = \frac{0,1271 \cdot z^{-1} + 0,2367 \cdot z^{-2}}{1 - 1,7833 \cdot z^{-1} + 1,2003 \cdot z^{-2} - 0,2846 \cdot z^{-3}}$$



33

## Primjer 2

Što bi se dogodilo da smo u prethodnom primjeru filter projektirali kao kaskadu dva digitalna filtra projektirana metodom jednakog impulsnog odziva

uz prototipne analogne filtre  $H_{a1}(s) = \frac{1}{s+1}$  i  $H_{a2}(s) = \frac{1}{s^2 + s + 1}$  ?

$$G_1(z) = \frac{1}{1 - z^{-1} \cdot e^{-T}}$$

$$G_2(z) = \frac{2}{\sqrt{3}} \cdot \frac{z^{-1} \cdot e^{-T/2} \cdot \sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right)}{1 - z^{-1} \cdot 2 \cdot e^{-T/2} \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) + e^{-T}}$$

34

## Primjer 2 - nastavak

Kaskada ova dva digitalna filtra ima prijenosnu funkciju

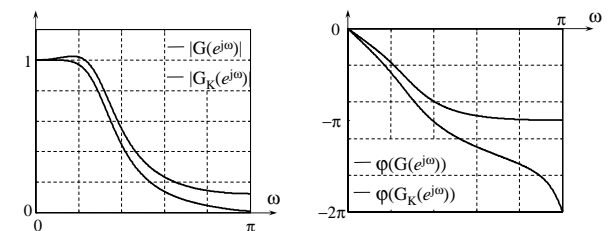
$$G_K(z) = G_1(z) \cdot G_2(z) = \frac{z^{-1} \cdot \frac{2}{\sqrt{3}} \cdot e^{-T/2} \cdot \sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right)}{1 - z^{-1} \cdot \left[ 2e^{-T/2} \cdot \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) + e^{-T} \right] + z^{-2} \cdot \left[ e^{-T} + 2 \cdot e^{-3T/2} \cdot \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) \right] - z^{-3} \cdot e^{-2T}}$$

Prijenosna funkcija filtra u prethodnom primjeru bila je

$$G(z) = \frac{z^{-1} \cdot \left[ e^{-T} + e^{-T/2} \cdot \left( -\cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) + \frac{1}{\sqrt{3}} \sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) \right) \right] + z^{-2} \cdot \left[ 1 - \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) + \frac{1}{\sqrt{3}} \sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) \right]}{1 - z^{-1} \cdot \left[ 2e^{-T/2} \cdot \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) + e^{-T} \right] + z^{-2} \cdot \left[ e^{-T} + 2 \cdot e^{-3T/2} \cdot \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}T\right) \right] - z^{-3} \cdot e^{-2T}}$$

35

## Primjer 2 - nastavak



Amplitudna i fazna karakteristika filtera  $G_K(z)$  i  $G(z)$  uz  $T=1$

36

# Projektiranje rekurzivnog digitalnog filtra bilinearnom transformacijom

Digitalna obradba signala

37

## Sadržaj

- Bilinearna transformacija
- Svojstva bilinearne transformacije
- Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

38

## Bilinearna transformacija

- Transformira vremenski kontinuirani sustav zadan prijenosnom funkcijom  $H_c(s)$  u vremenski diskretni sustav,  $H(z)$
- Kako riješiti problem aliasinga koji postoji kod transformacije jednakih impulsnih odziva ?  
 $\Rightarrow$  ... transformacija mora preslikati svaku točku iz  $s$ -ravnine u jedinstvenu točku u  $z$ -ravnini i obratno
- Bilinearnom transformacijom se cijela  $j\Omega$  os u  $s$ -ravnini ( $-\infty < \Omega < +\infty$ ) prevodi u jedan obilazak jedinične kružnice u  $z$ -ravnini ( $-\pi < \omega < \pi$ )

39

## Bilinearna transformacija

- ... definirana algebarskom transformacijom između varijabli  $s$  i  $z$

$$s = \frac{2}{T} \left( \frac{1 - z^{-1}}{1 + z^{-1}} \right)$$

- Ako je vremenski kontinuiran sustav zadan prijenosnom funkcijom  $H_c(s)$ , tada se supstitucijom varijable  $s$  sa gore navedenim izrazom dobiva  $H(z)$  vremenski diskretnog sustava :

$$H(z) = H_c \left[ \frac{2}{T} \left( \frac{1 - z^{-1}}{1 + z^{-1}} \right) \right]$$

40

## Bilinearna transformacija

- Izraz za bilinearnu transformaciju dobiven je iz trapezne formule za numeričku integraciju.
- ... pretpostavimo vrem. kont. sustav prvog reda  
 $H_c(s) = \frac{b}{s + a}$ , odnosno  $y'(t) + ay(t) = bu(t)$
- korištenjem trapezne formule integral  $y(t)$

$$y(t) = \int_{t_0}^t y'(\tau) d\tau + y(t_0)$$

se može u točkama  $t=nT$  i  $t_0=(n-1)T$  aproksimirati sa:  
 $y(nT) = \frac{T}{2} [y'(nT) + y'((n-1)T)] + y((n-1)T)$

41

## Bilinearna transformacija

- evaluacijom diferencijalne jednadžbe za  $t=nT$  slijedi:  
 $y'(nT) = -ay(nT) + bu(nT)$
- što uvrštenjem u izraz za trapeznu aproksimaciju integrala daje jednadžbu diferencijala:

$$\left( 1 + \frac{aT}{2} \right) y[n] - \left( 1 - \frac{aT}{2} \right) y[n-1] = \frac{bT}{2} (u[n] + u[n-1])$$

- $z$  transformacijom gornje jednadžbe dobiva se:

$$\left( 1 + \frac{aT}{2} \right) Y(z) - \left( 1 - \frac{aT}{2} \right) z^{-1} Y(z) = \frac{bT}{2} (1 + z^{-1}) U(z)$$

42

## Bilinearna transformacija

- slijedi prijenosna funkcija vrem. diskretnog sustava  $H(z)$ :

$$H(z) = \frac{Y(z)}{U(z)} = \frac{(bT/2)(1 + z^{-1})}{1 + aT/2 - (1 - aT/2)z^{-1}}$$

- ... odnosno

$$H(z) = \frac{\frac{b}{2} \left( \frac{1 - z^{-1}}{1 + z^{-1}} \right) + a}{1 + aT/2 - (1 - aT/2)z^{-1}}$$

- Usporedbom s početnom

$$H_c(s) = \frac{b}{s + a}$$

$\Rightarrow$  slijedi :

$$s = \frac{2}{T} \left( \frac{1 - z^{-1}}{1 + z^{-1}} \right)$$

43

## Bilinearna transformacija

- Postupak projektiranja digitalnog filtra  $H(z)$ :
  1. Definiranje zahtjeva na digitalni filter (specifikacija)
  2. Inverznom bilinearnom transformacijom dobivaju se zahtjevi na pripadni analogni filter
  3. Projektiranje analognog filtra  $H_c(s)$  koji zadovoljava tražene specifikacije
  4. Bilinearnom transformacijom od  $H_c(s)$  dobiva se traženi  $H(z)$

44

Projektiranje rekurzivnog digitalnog filtra bilinearnom transformacijom

## Svojstva bilinearne transformacije

45

## Svojstva bilinearne transformacije

- neka su kompleksne varijable  $s$  i  $z$  zadane kao:

$$z = re^{j\omega}, \quad s = \sigma + j\Omega$$

- ... transformacijom

$$s = \frac{2}{T} \left( \frac{z-1}{z+1} \right) = \frac{2}{T} \frac{re^{j\omega} - 1}{re^{j\omega} + 1} = \frac{2}{T} \left( \frac{r^2 - 1}{1 + 2r \cdot \cos \omega + r^2} + j \frac{2r \cdot \sin \omega}{1 + 2r \cdot \cos \omega + r^2} \right)$$

⇒ slijedi :

$$\sigma = \frac{2}{T} \left( \frac{r^2 - 1}{1 + 2r \cdot \cos \omega + r^2} \right), \quad \Omega = \frac{2}{T} \left( \frac{2r \cdot \sin \omega}{1 + 2r \cdot \cos \omega + r^2} \right)$$

46

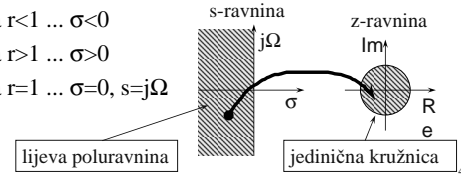
## Svojstva bilinearne transformacije

- promotrimo realni dio varijable  $s$ :

$$\sigma = \frac{2}{T} \left( \frac{r^2 - 1}{1 + 2r \cdot \cos \omega + r^2} \right)$$

- ... pošto je nazivnik uvijek veći ili jednak od nule, predznak od  $\sigma$  ovisi isključivo o  $r$  i to :

- za  $r < 1$  ...  $\sigma < 0$
- za  $r > 1$  ...  $\sigma > 0$
- za  $r = 1$  ...  $\sigma = 0, s = j\Omega$

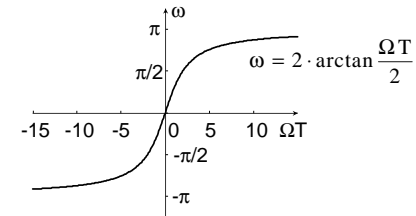


47

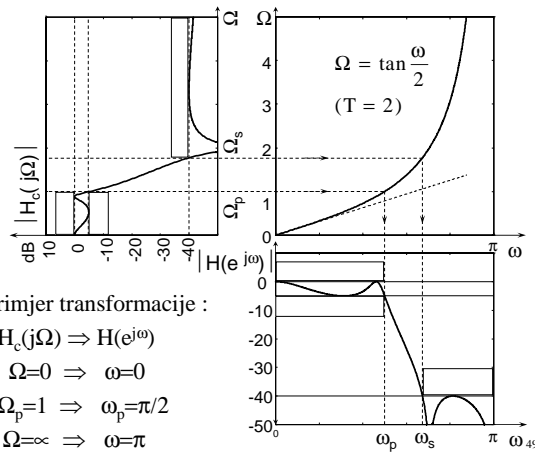
## Svojstva bilinearne transformacije

- slučaj za  $r=1$  ( $z$  na jediničnoj kružnici) :

$$\sigma = 0, \quad \Omega = \frac{2}{T} \left( \frac{\sin \omega}{1 + \cos \omega} \right) = \frac{2}{T} \tan \frac{\omega}{2}$$



48



- primjer transformacije :

$$H_c(j\Omega) \Rightarrow H(e^{j\omega})$$

$$\Omega=0 \Rightarrow \omega=0$$

$$\Omega_p=1 \Rightarrow \omega_p=\pi/2$$

$$\Omega=\infty \Rightarrow \omega=\pi$$

49

Projektiranje rekurzivnog digitalnog filtra bilinearnom transformacijom  
*Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra*

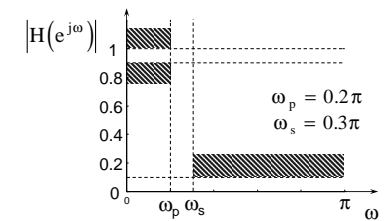
50

## Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

- Specifikacija niskopropusnog digitalnog filtra

$$0.9 \leq |H(e^{j\omega})| \leq 1, \quad \text{za } 0 \leq \omega \leq 0.2\pi$$

$$|H(e^{j\omega})| \leq 0.1, \quad \text{za } 0.3\pi \leq \omega \leq \pi$$



51

## Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

- Inverznom bilinearnom transformacijom specifikacije digitalnog filtra dobivaju se zahtjevi na pripadni analogni filter (engl. *frequency prewarping*)

$$\omega_p = 0.2\pi \Rightarrow \Omega_p = \frac{2}{T} \tan \frac{\omega_p}{2} = \frac{0.65}{T}$$

$$\omega_s = 0.3\pi \Rightarrow \Omega_s = \frac{2}{T} \tan \frac{\omega_s}{2} = \frac{1.02}{T}$$

- ... parametar  $T$  će se u postupku bilinearne transformacije funkcije  $H_c(s)$  u  $H(z)$  pokriti, pa ga je moguće proizvoljno odabrati, npr  $T=1$

$$\Omega_p = 0.65 \frac{\text{rad}}{\text{s}}, \quad \Omega_s = 1.02 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$$

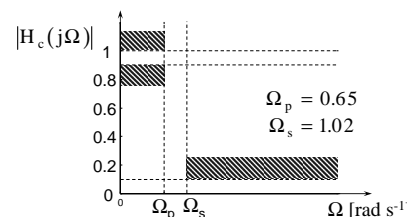
52

## Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

- Specifikacija pripadnog niskopropusnog analognog filtra :

$$0.9 \leq |H_c(j\Omega)| \leq 1, \quad \text{za } 0 \leq \Omega \leq 0.65$$

$$|H_c(j\Omega)| \leq 0.1, \quad \text{za } 1.02 \leq \Omega < \infty$$



53

## Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

- Odaberemo npr. Butterworthovu aproksimaciju kod projektiranja analognog NP filtra
- Kvadrat amplitudno-frekvencijske karakteristike takvog filtra dan je izrazom :

$$|H_c(j\Omega)|^2 = \frac{1}{1 + \left( \frac{\Omega}{\Omega_c} \right)^{2N}}$$

- $|H_c(j\Omega)|^2$  je monotono padajuća funkcija od  $\Omega$  tako da se na osnovu specifikacije na  $H_c(j\Omega)$  dobivaju dvije nejednadžbe :

$$|H_c(0.65j)|^2 \geq 0.81$$

$$|H_c(1.02j)|^2 \leq 0.01$$

54

## Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

- ... nađimo  $\Omega_c$  i  $N$  za slučaj jednakosti :

$$1 + \left(\frac{0.65}{\Omega_s}\right)^{2N} = \frac{1}{0.81}, \quad 1 + \left(\frac{1.02}{\Omega_c}\right)^{2N} = \frac{1}{0.01}$$

- Eliminacijom  $\Omega_c$  dobivamo izraz za  $N$  :

$$N = \frac{\log\left(\frac{1}{0.81} - 1\right) - \log\left(\frac{1}{0.01} - 1\right)}{2(\log 0.65 - \log 1.02)} = 6.07138$$

- $N$  je red filtra i mora biti cijeli broj pa odabiremo prvi veći cijeli broj ...  $N=7$

$$\Omega_c = 0.65 \left(\frac{1}{0.81} - 1\right)^{-\frac{1}{2N}} = 0.721$$

55

## Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

- Na osnovu kvadrata amplitudno-frekvencijske karakteristike sada treba odrediti  $H(s)$  filtra

$$|H_c(j\Omega)|^2 = \frac{1}{1 + \left(\frac{\Omega}{\Omega_c}\right)^{2N}} = H_c(j\Omega) \cdot H_c(-j\Omega)$$

- Supstitucijom  $\Omega = s/j$  slijedi:

$$H_c(s) \cdot H_c(-s) = \frac{1}{1 + \left(-\frac{s^2}{\Omega_c^2}\right)^N} = \frac{1}{\prod_{k=1}^{2N} (s - s_k)}$$

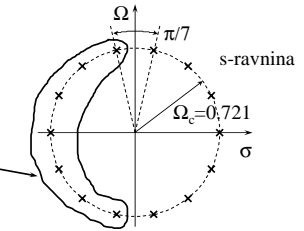
- Korijeni nazivnika dobivaju se rješavanjem:  
 $(-1)^N s^{2N} = -\Omega_c^{2N}$

56

## Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

- Polovi funkcije  $H_c(s) \cdot H_c(-s)$  u  $s$  ravni ... jednoliko raspoređeni po kružnici polumjera  $\Omega_c$

- Polovi u lijevoj poluravnini pripadaju prijenosnoj funkciji filtra  $H_c(s)$ .



57

## Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

- Uparivanjem konjugirano-kompleksnih parova dobiva se  $H_c(s)$  oblika:

$$H_c(s) = (0.721)^7 \frac{1}{s + 0.721} \cdot \frac{1}{s^2 + 0.3209s + 0.5198} \cdot \frac{1}{s^2 + 0.8991s + 0.5198} \cdot \frac{1}{s^2 + 1.2992s + 0.5198}$$

- Provjera za rubove prijelaznog područja  $s=j\Omega_p$  i  $s=j\Omega_s$

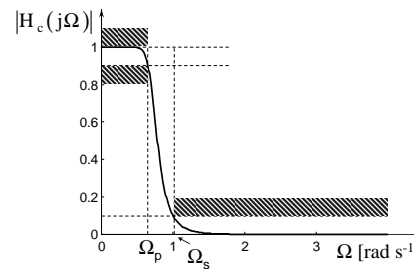
$$|H_c(0.65j)| = 0.9$$

$$|H_c(1.02j)| = 0.0878 \leq 0.1$$

58

## Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

- Ampl.-frekv. karakteristika projektiranog vremenski kontinuiranog Butterworthovog filtra  $H_c(s)$



59

## Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

- Bilinearna transformacija funkcije  $H_c(s)$  u  $H(z)$  zamjenom  $s$  sa  $2(1-z^{-1})/(1+z^{-1})$

$$H(z) = (0.721)^7 \frac{0.3675(1+z^{-1})}{1-0.47z^{-1}} \cdot \frac{0.1937(1+z^{-1})^2}{1-1.3485z^{-1}+0.7513z^{-2}} \cdot \frac{0.1583(1+z^{-1})^2}{1-1.1017z^{-1}+0.4308z^{-2}} \cdot \frac{0.1405(1+z^{-1})^2}{1-0.9778z^{-1}+0.2699z^{-2}}$$

- Provjera za rubove prijelaz. područja  $z=e^{j\Omega_p}$  i  $z=e^{j\Omega_s}$

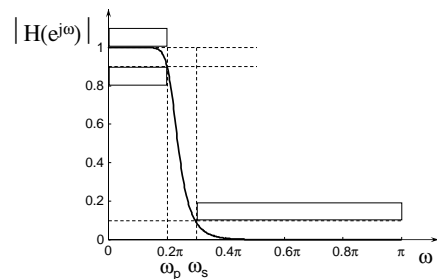
$$|H(e^{0.2\pi j})| = 0.9$$

$$|H(e^{0.3\pi j})| = 0.0884 \leq 0.1$$

60

## Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

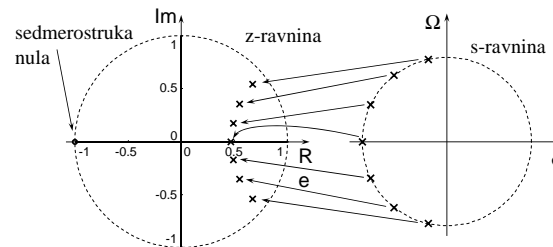
- Ampl.-frekv. karakteristika vremenski diskretnog Butterworthovog filtra  $H(z)$



61

## Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

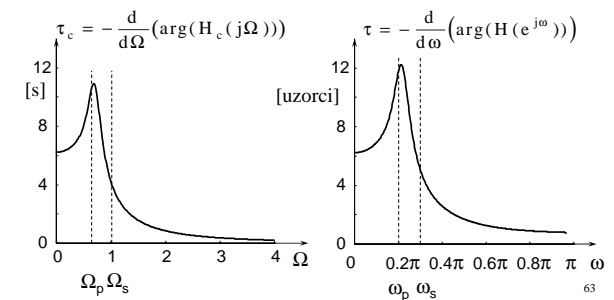
- Položaj polova i nula vremenski diskretnog Butterworthovog filtra  $H(z)$



62

## Primjer projektiranja digitalnog IIR filtra

- Grupno vrijeme kašnjenja filtra  $H_c(s)$  i  $H(z)$



63