



Višetaktna digitalna obradba signala

Multirate Digital Signal Processing

1

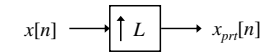
Višetaktna digitalna obradba signala

- ◆ Temeljne operacije za promjenu frekvencije otipkavanja
 - pretipkavanje - koristi se za povećanje frekvencije otipkavanja za cjelobrojni faktor
 - podotipkavanje – koristi se za smanjenje frekvencije otipkavanja za cjelobrojni faktor

2

Pretipkavanje – up-sampling

- ◆ opis u vremenskoj domeni
 - ◆ pretipkavanje, označeno s cjelobrojn timer faktorom L , generira izlazni niz čija je frekvencija otipkavanja L puta viša od frekvencije otipkavanja ulaznog signala $x[n]$
- ◆ blok dijagram je



3

Pretipkavanje

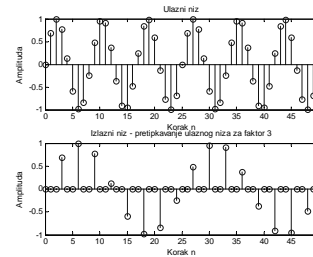
- operacija pretipkavanja realizira se umetanjem $L-1$ jednoliko razmaknutih uzoraka vrijednosti nula između dva susjedna uzorka $x[n]$
- ulazno izlazna relacija

$$x_{prt}[n] = \begin{cases} x[n/L], & n = 0, \pm L, \pm 2L, \dots \\ 0, & \text{inače} \end{cases}$$

4

Pretipkavanje

- primjer pretipkavanje sinusnog niza frekvencije 0.12 Hz za faktor 3



5

Pretipkavanje

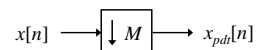
- u praksi se, u postupku pretipkavanja, uzorci vrijednosti nula zamjenjuju s odgovarajućim uzorcima različitim od nule - *interpolacija* - a što se postiže postupkom filtriranja

6

Podotipkavanje (Down-Sampling)

- ◆ opis u vremenskoj domeni
 - ◆ podotipkavanjem, označenim s cjelobrojn timer faktorom M , generira se izlazni niz čija je frekvencija otipkavanja M puta niža od frekvencije otipkavanja ulaznog signala $x[n]$

- ◆ blok dijagram je



7

Podotipkavanje

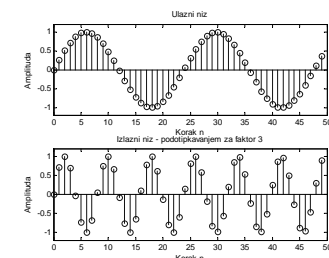
- operacija podotipkavanja realizira se zadržavanjem svakog M -tog uzorka $x[n]$ te uklanjanjem preostalih $M-1$ uzoraka između njih
- ulazno izlazna relacija

$$x_{pdt}[n] = x[nM]$$

8

Podotipkavanje

- primjer podotipkavanja sinusnog niza frekvencije 0.12 Hz za faktor 3



9

Podotipkavanje

- period otipkavanja nije posebno naznačavan u blok dijagramima za operacije podotipkavanja i pretipkavanja
- to je uobičajeni način prikaza višetaktnih sustava no pri tome se mora voditi računa o frekvenciji otipkavanja svakog od podsustava
- eksplicitno se frekvencija otipkavanja naznačuje na slijedeći način:

10

Podotipkavanje (Down-Sampling)

$$x[n] = x_a(nT) \longrightarrow \boxed{\downarrow M} \longrightarrow x_{pdt}[n] = x_a(nMT)$$

frekvencija otipkavanja
ulaznog niza

frekvencija otipkavanja
izlaznog niza

$$F_T = \frac{1}{T}$$

$$F'_T = \frac{F_T}{M} = \frac{1}{T'}$$

11

Pretipkavanje (Up-Sampling)

$$x[n] = x_a(nT) \longrightarrow \boxed{\uparrow L} \longrightarrow y[n]$$

frekvencija otipkavanja
ulaznog niza

frekvencija otipkavanja
izlaznog niza

$$F_T = \frac{1}{T}$$

$$F'_T = LF_T = \frac{1}{T'}$$

12

Značajke blokova za promjenu frekvencije otipkavanja

- blokovi za podotipkavanje odnosno pretipkavanje su linearni ali vremenski promjenljivi vremenski diskretni sustavi
- ovdje ćemo pokazati vremensku varijantnost bloka za podotipkavanje

13

Značajke blokova za promjenu frekvencije otipkavanja

- neka je M faktor podotipkavanja bloka za podotipkavanje opisanog s $y[n] = x[nM]$
- njegov izlaz $y_1[n]$ na pobudu $x_1[n] = x[n - n_0]$ je

$$y_1[n] = x_1[Mn] = x[Mn - n_0]$$

- iz ulazno izlazne relacije bloka za podotipkavanje

$$y[n - n_0] = x[M(n - n_0)] = x[Mn - Mn_0] \neq y_1[n]$$

14

Pretipkavanje

- opis u frekvencijskoj domeni
- razmotrimo pretipkavanje za faktor 2

$$x_{prt}[n] = \begin{cases} x[n/2], & n = 0, \pm 2, \pm 4, \dots \\ 0, & \text{inače} \end{cases}$$

15

Pretipkavanje

- primjenom z - transformacije

$$\begin{aligned} X_{prt}(z) &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_{prt}[n]z^{-n} = \sum_{\substack{n=-\infty \\ n \text{ paran}}}^{\infty} x[n/2]z^{-n} = \\ &= \sum_{m=-\infty}^{\infty} x[m]z^{-2m} = X(z^2) \end{aligned}$$

16

Pretipkavanje

- na sličan način može se pokazati da vrijedi

$$X_{prt}(z) = X(z^L)$$

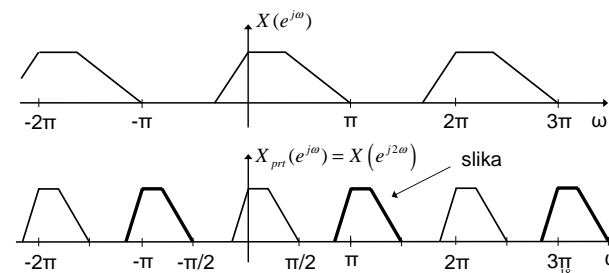
- isto tako na jediničnoj kružnici, za $z = e^{j\omega}$, vrijedi

$$X_{prt}(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega L})$$

17

Pretipkavanje

- za $L=2$ slijedi



Pretipkavanje

- kako je pokazano pretipkavanje (povećanje frekvencije otipkavanja) za faktor $L=2$ rezultira u kompresiji $X(e^{j\omega})$ za faktor 2 te njegovom dvostrukom ponavljanju u osnovnom intervalu $[0, 2\pi]$
- ovaj proces naziva se zrcaljenje budući da dobivamo dodatnu sliku (odraz) ulaznog spektra

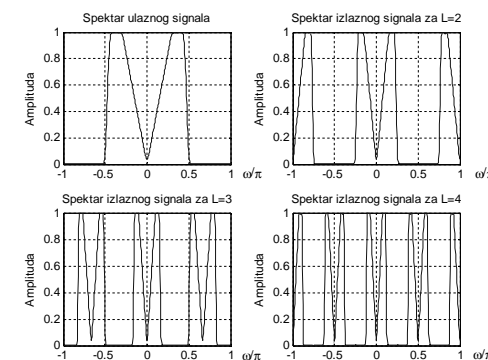
19

Pretipkavanje

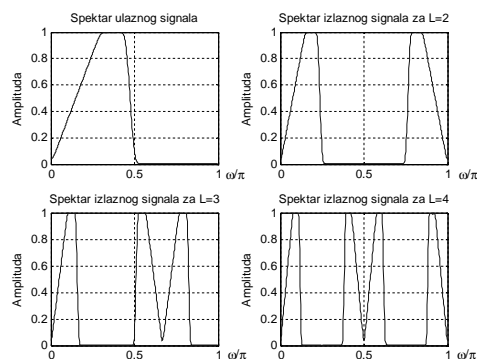
- slično i u slučaju pretipkavanja za faktor L postoji $L-1$ dodatnih slika ulaznog signala u osnovnom intervalu
- filtriranjem $x_{prt}[n]$ s niskopropusnim filtrom uklanja se $L-1$ slika što kao efekt ima "upotpunjavanje" uzoraka vrijednosti nula u $x_{prt}[n]$ s interpoliranim vrijednostima uzoraka

20

Pretipkavanje



Pretipkavanje



Podotipkavanje

- opis u frekvencijskoj domeni
- razmotrimo podotipkavanje za faktor M

$$y[n] = x[Mn]$$

- primjenom z -transformacije

$$Y(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[Mn]z^{-n}$$

- uvodi se pomoćni niz $x_{pom}[n]$

23

Podotipkavanje

- $x_{pom}[n]$ se definira kao

$$x_{pom}[n] = \begin{cases} x[n], & n = 0, \pm M, \pm 2M, \dots \\ 0, & \text{inače} \end{cases}$$

- tada je

$$\begin{aligned} Y(z) &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[Mn]z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_{pom}[Mn]z^{-n} \\ &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} x_{pom}[k]z^{-k/M} = X_{pom}(z^{1/M}) \end{aligned}$$

24

Podotipkavanje

- veza $x_{pom}[n]$ s $x[n]$ se može definirati i kao

$$x_{pom}[n] = c[n] \cdot x[n]$$

- gdje je

$$c[n] = \begin{cases} 1, & n = 0, \pm M, \pm 2M, \dots \\ 0, & \text{inače} \end{cases}$$

25

Podotipkavanje

- $c[n]$ je pogodno prikazati kao

$$c[n] = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} e^{-j\frac{2\pi kn}{M}} = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} W_M^{kn}$$

- pa je

$$x_{pom}[n] = x[n] \cdot c[n] = x[n] \cdot \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} W_M^{kn}$$

26

Podotipkavanje

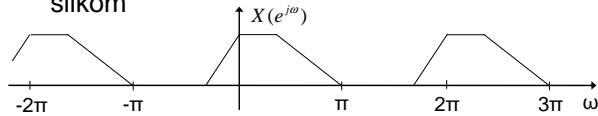
- slijedi

$$\begin{aligned} X_{pom}(z) &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} c[n]x[n]z^{-n} = \frac{1}{M} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \left(\sum_{k=0}^{M-1} W_M^{kn} \right) x[n]z^{-n} \\ &= \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} \left(\sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]W_M^{kn}z^{-n} \right) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} X(zW_M^{-k}) \end{aligned}$$

27

Podotipkavanje

- razmotrimo podotipkavanje za faktor $M=2$ ulaznog signala $x[n]$ čije je spektr prikazan slikom



- za $M=2$ iz

$$\left. \begin{aligned} Y(z) &= X_{pom}(z^{1/M}) \\ X_{pom}(z) &= \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} X(zW_M^{-k}) \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

28

Podotipkavanje

$$X_{pom}(z) = \frac{1}{2} \{ X(z) + X(zW_2^{-1}) \} = \frac{1}{2} \{ X(z) + X(-z) \}$$

$$\text{i iz } Y(z) = X_{pom}(z^{1/2})$$

$$\text{slijedi } Y(z) = \frac{1}{2} \{ X(z^{1/2}) + X(-z^{1/2}) \}$$

$$\text{pa je } Y(e^{j\omega}) = \frac{1}{2} \{ X(e^{j\omega/2}) + X(-e^{j\omega/2}) \}$$

29

Podotipkavanje

$$Y(z) = \frac{1}{2} \{ X(z^{1/2}) + X(-z^{1/2}) \}$$

$$\text{pa je } Y(e^{j\omega}) = \frac{1}{2} \{ X(e^{j\omega/2}) + X(-e^{j\omega/2}) \}$$

30

Podotipkavanje

- iz $X(-e^{j\omega/2}) = X(e^{j(\omega-2\pi)/2})$

slijedi

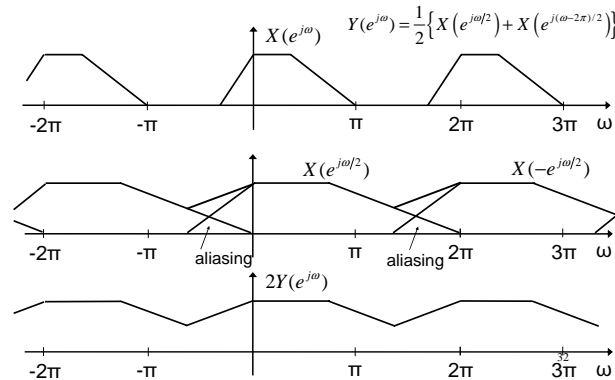
i

$$Y(e^{j\omega}) = \frac{1}{2} \{ X(e^{j\omega/2}) + X(e^{j(\omega-2\pi)/2}) \}$$

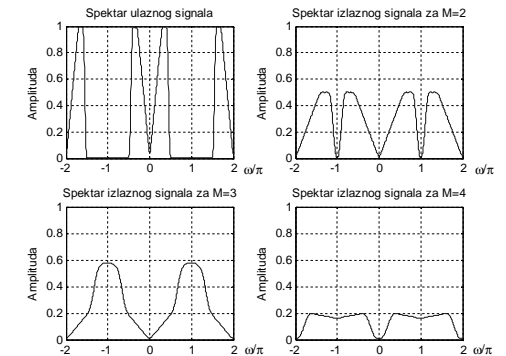
dakle, drugi član je dobiven pomakom prvog člana za 2π na desno

31

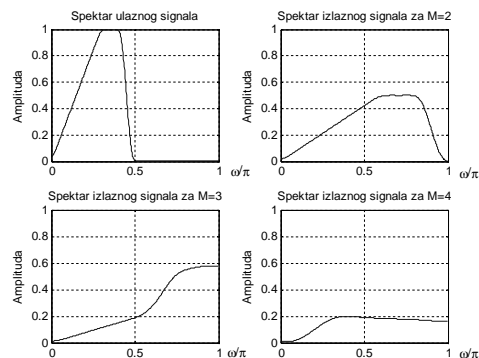
Podotipkavanje



Podotipkavanje



Podotipkavanje



Ekvivalencije kaskadnih spojeva

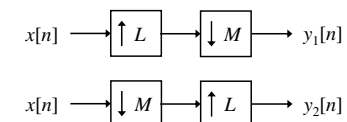
- složeni višetaktni sustavi grade se spajanjem komponenti za podotipkavanje i pretipkavanje te komponenti koje predstavljaju vremenski stalne digitalne filtre
- u mnogim primjenama koristi se kaskadni spoj
- zamjenom redoslijeda komponenti u kaskadnom spoju često se dolazi do numerički efikasnijih realizacija

35

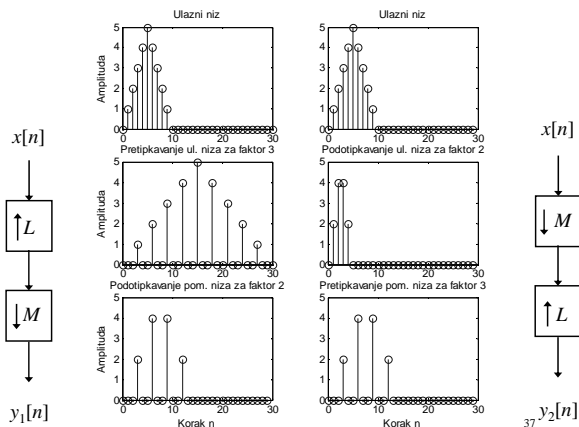
Ekvivalencije kaskadnih spojeva

- da bi se realizirala necjelobrojna promjena takta koristi se kaskada blokova za podotipkavanje i pretipkavanje

- dva su moguća kaskadna spoja



36



Ekvivalencije kaskadnih spojeva

- redoslijed bloka za podotipkavanje s faktorom M i bloka za pretipkavanje s faktorom L u kaskadnom spoju je slobodan, dakle, vrijedi $y_1[n] = y_2[n]$

onda i samo onda ako M i L nemaju zajednički faktor koji je cjelobrojan i veći od jedan

38

Filtiri u višetaktnoj obradbi signala

- ako spektar kritično otipkanog signala zauzima cijelo Nyquist-ovo područje daljnja redukcija frekvencije otipkavanja nije moguća zbog pojave aliasinga
- prema tome, frekvencijsko područje kritično otipkanog signala mora, prije podotipkavanja, biti reducirano niskopropusnim digitalnim filtrom

39

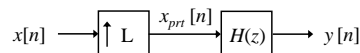
Filtiri u višetaktnoj obradbi signala

- isto tako uzorci vrijednosti nula generirani postupkom pretipkavanja trebaju biti interpolirani s odgovarajućim vrijednostima za primijenjeno povećanje frekvencije otipkavanja
- pokazuje se da se ova interpolacija jednostavno postiže filtriranjem niskopropusnim digitalnim filtrom

40

Zahtjevi na filter

- postupkom pretipkavanja periodički se ponavlja temeljni spektar signala i neželjene slike u spektru pretipkanog signala $x_{pri}[n]$ trebaju biti uklonjene primjenom niskopropusnog filtra $H(z)$ – inetrpolacijskog filtra



- gornji sustav se naziva interpolator

41

Zahtjevi na filter

- s druge strane, prije postupka podotipkavanja, ulazni signal treba frekvencijski primjenom niskopropusnog digitalnog filtra ograničiti na područje π/L
- tako primijenjeni niskopropusni filter se tada naziva decimacijski filter



- gornji sustav se naziva decimator

42

Zahtjevi na interpolacijski filter

- pretpostavimo da je $x[n]$ rezultat otipkavanje vremenski kontinuiranog signala $x_a(t)$ s maksimalnom frekvencijom otipkavanja koja zadovoljava teorem otipkavanja
- otipkavanje $X_a(j\Omega)$ i $X(e^{j\omega})$ Fourierove transformacije gornjih signala i možemo pisati

$$X(e^{j\omega}) = \frac{1}{T_0} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X_a\left(\frac{j\omega - j2\pi k}{T_0}\right)$$

T_0 je period otipkavanja

43

Zahtjevi na interpolacijski filter

- budući je signal otipkan frekvencijom otipkavanja koja zadovoljava teorem otipkavanja ne postoji preklapanje između pomaknutih spektara $X(j\omega/T_0)$
- ako se signal $x_a(t)$ otipka s puno višom frekvencijom otipkavanja $T = T_0/L$ dobivamo signal $y[n]$ čija Fourierova transformacija $Y(e^{j\omega})$ je vezana s $X_a(j\Omega)$ na slijedeći način

$$Y(e^{j\omega}) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X_a\left(\frac{j\omega - j2\pi k}{T}\right) = \frac{L}{T_0} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X_a\left(\frac{j\omega - j2\pi k}{T_0/L}\right)$$

Zahtjevi na interpolacijski filter

- s druge strane ako se signal $x[n]$ pretipka s faktorom L generira se signal $x_{pri}[n]$ pri čemu je odnos njihovih spektara dan s

$$X_{pri}(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega L})$$

- iz toga slijedi kako će $x_{pri}[n]$ propušten kroz idealni niskopropusni filter $H(z)$ s graničnom frekvencijom na π/L i pojačanjem L biti identičan $y[n]$

45

Zahtjevi na interpolacijski filter

- uporabom realnih filtera (tako osiguravamo ostvarivost i stabilnost), potrebno je uzeti u obzir prijelazno područje filtra
- željeni niskopropusni filter treba stoga imati graničnu frekvenciju pojasa gušenja $\omega_s = \pi/L$ i graničnu frekvenciju pojasa propuštanja ω_p što je moguće bližu ω_s kako bi se reducirala distorzija spektra $x[n]$

46

Zahtjevi na interpolacijski filter

- ako je ω_c najviša frekvencija u $x[n]$ koja treba biti očuvana tada je

$$\omega_p = \omega_c / L$$

- zaključno: specifikacije na niskopropusni interpolacijski filter su prema tome

$$|H(e^{j\omega})| = \begin{cases} L, & |\omega| \leq \omega_c / L \\ 0, & \pi / L \leq |\omega| \leq \pi \end{cases}$$

47

Zahtjevi na decimacijski filter

- na sličan način definiraju se specifikacije za niskopropusni decimacijski filter

$$|H(e^{j\omega})| = \begin{cases} 1, & |\omega| \leq \omega_c / M \\ 0, & \pi / M \leq |\omega| \leq \pi \end{cases}$$

- niskopropusni decimacijski i interpolacijski filteri mogu biti IIR ili FIR filteri i projektiraju su uobičajenim postupcima

48

Filtiri za necjelobrojnu promjenu takta

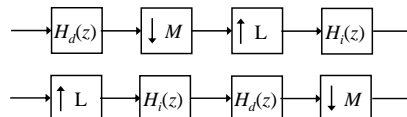
- necjelobrojna promjena takta postiže se kaskadnim spojem decimatora za faktor M i interpolatora za faktor L , pri čemu su M i L cijeli brojevi

- ovakva kaskada ekvivalentna je decimatoru s decimacijskim faktorom M/L ili interpolatoru s interpolacijskim faktorom L/M

49

Filtiri za necjelobrojnu promjenu takta

- dva su moguća kaskadna spoja

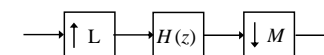


- drugi spoj je efikasniji u realizaciji jer je dovoljan samo jedan od filtera $H_i(z)$ ili $H_d(z)$ koji može poslužiti i kao interpolacijski i decimacijski filter

50

Filtiri za necjelobrojnu promjenu takta

- željena konfiguracija za necjelobrojnu promjenu takta je prema tome



pri čemu je granična frekvencija pojasa gušenja niskopropusnog filtera $H(z)$ dana s

$$\omega_s = \min\left(\frac{\pi}{L}, \frac{\pi}{M}\right)$$

51

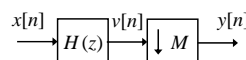
Zahtjevi na broj operacija

- već je kazano decimacijski ili interpolacijski filteri mogu biti realizirani ili kao FIR ili IIR filteri
- u slučaju jednodotaktne obradbe signala IIR filteri su u principu pogodniji od FIR filtera u pogledu broja potrebnih operacija pa time i efikasniji u primjeni
- tomu nije tako u slučaju višetaktne obrade signala

52

Zahtjevi na broj operacija

- razmotrimo decimator za faktor M



- ako je decimacijski filter $H(z)$ FIR filter duljine N u direktnoj realizaciji tada vrijedi

$$v[n] = \sum_{m=0}^{N-1} h[m]x[n-m]$$

53

Zahtjevi na broj operacija

- kako blok za podotipkavanje zadržava samo svaki M -ti uzorak dovoljno je u izračunavanju $v[n]$ izračunavati samo uzorke od n koji su višekratnici od M dok se izračunavanja za preostale uzorke mogu jednostavno preskočiti
- ovo vodi za uštedama u izračunavanju za faktor M

54

Zahtjevi na broj operacija

- neka je $H(z)$ IIR filter reda K s prijenosnom funkcijom

$$\frac{V(z)}{X(z)} = H(z) = \frac{B(z)}{A(z)}$$

gdje su

$$B(z) = \sum_{n=0}^K b_n z^{-n}$$

$$A(z) = 1 + \sum_{n=1}^K a_n z^{-n}$$

55

Zahtjevi na broj operacija

- direktna realizacija ovog filtra opisuje se s

$$w[n] = -a_1 w[n-1] - a_2 w[n-2] - \dots$$

$$\dots - a_K w[n-K] + x[n]$$

$$v[n] = b_0 w[n] + b_1 w[n-1] + \dots + b_K w[n-K]$$

- kako se $v[n]$ podotipkava s faktorom M dovoljno je izračunavati $v[n]$ samo za vrijednosti n koje su cjelobrojni višekratnik od M

56

Zahtjevi na broj operacija

- međutim, varijable stanje $w[n]$ moraju biti izračunavane za svaki n

- tako, na primjer, u izračunavanju

$$v[M] = b_0 w[M] + b_1 w[M-1] + \dots + b_K w[M-K]$$

još uvijek je nužno izračunati svih $K+1$ vrijednosti $w[n]$

- sukladno tome ušteda u broju operacija će svakako biti manja od faktora M

57

Zahtjevi na broj operacija

- primjer – kompariramo broj računskih operacija za različite realizacije decimatora za faktor M

- neka je frekvencija otipkavanja F_T

- uspoređujemo broj množenja po sekundi, R_M , za različite načine izvedbe algoritma decimiranja

58

Zahtjevi na broj operacija

- FIR $H(z)$ duljine N : $R_{M,FIR} = N \times F_T$

- FIR $H(z)$ duljine N u kaskadi s blokom za podotipkavanje: $R_{M,FIR+DEC} = N \times F_T / M$

- IIR $H(z)$ reda K : $R_{M,IIR} = (2K+1) \times F_T$

- IIR $H(z)$ reda K u kaskadi s blokom za podotipkavanje:

$$R_{M,IIR+DEC} = K \times F_T + (K+1) \times F_T / M$$

59

Zahtjevi na broj operacija

- u slučaju FIR filtera ušteda u broju množenja je faktor M

- u slučaju IIR filtera ušteda u broju množenja je za faktor $M(2K+1)/[(M+1)K+1]$ što nije značajno za velike K

- za $M=10$ i $K=9$ ušteda je samo za faktor 1,9

- dakako, postoje izvjesni slučajevi kada će se primjena IIR filtera pokazati efikasnijom

60

Zahtjevi na broj operacija

- slična argumentacija vrijedi u razmatranju filtera za interpolaciju

- ako je $H(z)$ FIR interpolacijski filter tada je ušteda u broju računskih operacija za faktor L (budući je $v[n]$ ima $L-1$ nula između uzoraka različitih od nula)

- i ovdje se pokazuje da su za IIR filtre moguće uštede u broju operacije znatno manje

61

Promjena takta korištenjem MATLAB-a

- funkcija **decimate** koristi se za redukciju frekvencije otipkavanja vektora ulaznog signala x za cjelobrojni faktor M

- primjer programa za decimaciju niza za faktor M

- primjenjuje se oblik funkcije
 $y = \text{decimate}(x, M, 'fir')$

62

Promjena takta korištenjem MATLAB-a

- ovaj oblik funkcije decimate podrazumijeva
 - podotipkavanje za faktor M
 - primjenu niskopropusnog FIR filtra projektiranog uz pomoć MATLAB funkcije $\text{FIR1}(30, 1/M)$ – 30 uzoraka filtra i granična frekvencija $1/M$ koja ako nije drukčije naznačeno koristi Hamming-ov otvor

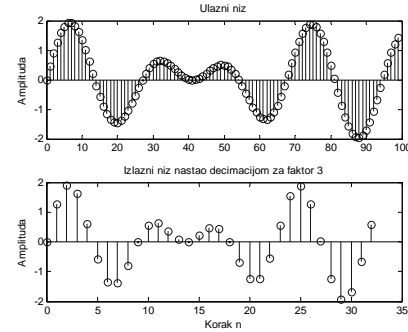
63

Promjena takta korištenjem MATLAB-a

```
% Program Primjer_6
% Ilustracija postupka decimacije
clf;
M = input('Faktor decimacije = ');
n = 0:99;
x = sin(2*pi*0.043*n) + sin(2*pi*0.031*n);
y = decimate(x,M,'fir');
subplot(2,1,1);
stem(n,x(1:100));
title('Ulazni niz');ylabel('Amplituda');
subplot(2,1,2);
m = 0:(100/M)-1;
stem(m,y(1:100/M));
title('Izlazni niz nastao decimacijom za faktor M');
xlabel('Korak n');ylabel('Amplituda');
```

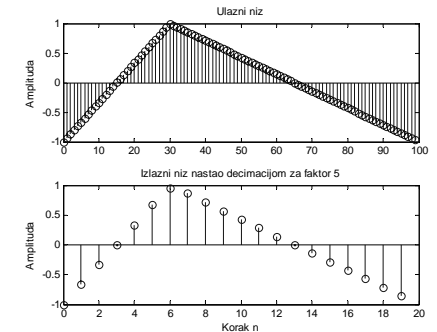
64

Promjena takta korištenjem MATLAB-a



65

Promjena takta korištenjem MATLAB-a



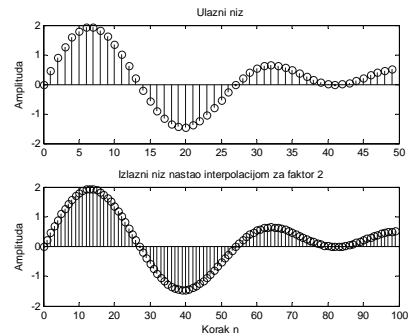
6

Promjena takta korištenjem MATLAB-a

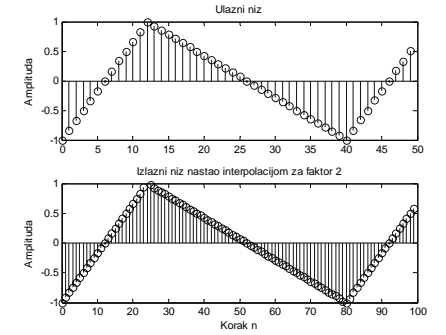
- funkcija **interp** koristi se za povećanje frekvencije otipkavanja vektora ulaznog signala x za cjelobrojni faktor L
- primjer programa za interpolaciju niza za faktor L

67

Promjena takta korištenjem MATLAB-a



68



69

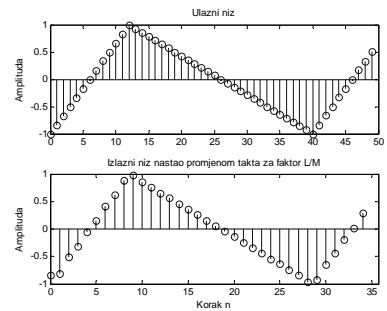
Promjena takta korištenjem MATLAB-a

- funkcija **resample** koristi se za promjenu frekvencije otipkavanja vektora ulaznog signala x za faktor L/M
- kao filter koristi se FIR filter projektiran korištenje fir1 s Kaiserovim otvorom

70

Promjena takta korištenjem MATLAB-a

$L/M=5/7$



71

Promjena takta korištenjem MATLAB-a

```
% Program_8 - Ilustracija promjene takta za faktor L/M
clf;
L = input('Faktor pretipkavanja = ');
M = input('Faktor podotipkavanja = ');
% Generiranje ulaznog niza
n=0:49;
f=.025;
arg=2*pi*f*n;
x=sawtooth(arg,3);
% Generiranje interpoliranog izlaznog niza
y = resample(x,L,M);
% Prikaz ulaznog i izlaznog niza
subplot(2,1,1);
stem(n,x(1:50));
title('Ulazni niz');
ylabel('Amplituda');
subplot(2,1,2);
m = 0:(50*L/M)-1;
stem(m,y(1:50*L/M));axis([0 50*L/M -1 1]);
title('Izlazni niz nastao promjenom takta za faktor L/M');
xlabel('Korak n');ylabel('Amplituda');
```

72